## 1. Data l'equazione

$$x = g(x)$$
, dove  $g(x) = \sqrt{x^2 - 2.6x + 2}$ 

(a) Se ne calcoli la soluzione vera.

**Soluzione**. Si nota che il radicando è sempre positivo, quindi con il vincolo  $x \ge 0$  si può elevare al quadrato ogni termine di x = g(x), ottenendo:

$$x^2=x^2-2.6x+2 \rightarrow x=\xi=1/1.3=0.7692308$$
 (positivo, quindi accettabile)

(b) Si calcoli la costante asintotica del metodo di punto fisso  $x_{k+1} = g(x_k)$  e si dica perché il metodo converge localmente alla soluzione. Si determini il più grande intervallo di convergenza del metodo di punto fisso.

Soluzione. La derivata prima è:

$$g'(x) = \frac{x - 1.3}{\sqrt{x^2 - 2.6 x + 2}}$$

Il valore di g'(x) nel punto fisso vale  $g'(\xi) = -0.69$ , quindi si verifica che  $|g'(\xi)| < 1$  e lo schema di punto fisso converge localmente. Inoltre, si osserva che:

$$[g'(x)]^2 = \frac{x^2 - 2.6x + 1.69}{x^2 - 2.6x + 2} < 1 \quad \forall x \in \mathbb{R}, \text{ in quanto } 1.69 < 2$$

perciò  $[g'(x)]^2 < 1$  e -1 < g'(x) < 1, quindi lo schema converge partendo da ogni punto in  $\mathbb{R}$ .

(c) A partire dal punto iniziale  $x_0 = 1$  si eseguano 3 iterazioni con il metodo di punto fisso. Usando gli errori stimare sperimentalmente la costante asintotica.

**Soluzione**. La terza iterazione di punto fisso è  $x_3 = 0.7039429$ . Con gli errori si può stimare la costante asintotica come  $M_{PF} = |x_3 - \xi|/|x_2 - \xi| = 0.6526778$ .

(d) A partire da  $x_0 = 0.9$  si eseguano due iterazioni con il metodo di Newton-Raphson applicato ad un'opportuna equazione. Stimare la costante asintotica  $M_{NR}$  del metodo. Mediante  $M_{NR}$  e gli scarti, stimare l'errore alla seconda iterazione e confrontarlo con l'errore vero.

Soluzione. Una possibile equazione si ricava semplicemente dalla funzione di punto fisso come  $f(x) = x - g(x) = x - \sqrt{x^2 - 2.6 x + 2}$ . La seconda iterazione di Newton-Raphson applicato a f(x) = 0 è  $x_2 = 0.7692265$ . Attraverso gli scarti, si può stimare la constante asintotica  $M_{NR} = |x_2 - x_1|/|x_1 - x_0|^2 = 0.2534$ . La stima dell'errore attraverso gli scarti è  $\varepsilon_2 = M_{NR}s_2^2 = 5.475 \times 10^{-6}$ , mentre l'errore vero è  $\varepsilon_{2,v} = |x_2 - \xi| = 4.317 \times 10^{-6}$ . Come atteso, l'errore vero e la stima sono vicini (stesso ordine di grandezza).

2. Al variare di un parametro reale  $\alpha$  si definisce il sistema lineare Ax = b dove

$$A = \begin{bmatrix} 3 - \alpha & 2 & \alpha^2 - 1 \\ 2 & 10 & -3 \\ \alpha^3 + 1 & -3 & 6 + \alpha \end{bmatrix} \qquad b = \begin{bmatrix} 8 \\ 19 \\ -1 \end{bmatrix}$$

(a) Si dica per quale valore del parametro  $\alpha$  la matrice A è biciclica e coerentemente ordinata. Per il resto dell'esercizio si usi il valore di  $\alpha$  appena trovato.

**Soluzione**. L'unico valore di  $\alpha$  che consente di avere una matrice tridiagonale, e quindi biciclica e coerentemente ordinata, è  $\alpha = -1$ . Con tale valore, la matrice è:

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 0 \\ 2 & 10 & -3 \\ 0 & -3 & 5 \end{bmatrix}$$

(b) Si dimostri che A è definita positiva e se ne calcoli la fattorizzazione di Cholesky. Usando la fattorizzazione si risolva il sistema lineare e si calcoli det  $A^{-1}$ .

**Soluzione**. La matrice è diagonalmente dominante in senso stresso, con elementi diagonali positivi, quindi tutti gli autovalori sono positivi e la matrice è definita positiva. La fattorizzazione di Cholesky è:

$$M = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

Sapendo che  $A=MM^T,$  si può risolvere il sistema lineare con sostituzioni in avanti e indietro, infatti:

$$Ax = b \rightarrow \begin{cases} My = b \\ M^T x = y \end{cases}$$
 ottenendo  $x = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}^T$ .

(c) Si dica perché il metodo di Gauss-Seidel converge alla soluzione di Ax=b e, a partire dal vettore iniziale  $x^{(0)}=\begin{bmatrix}1.5 & 1.75 & 0.85\end{bmatrix}^T$ , si esegua una iterazione con tale metodo. Usando la norma infinito degli errori, si stimi sperimentalmente la costante asintotica.

**Soluzione.** Il metodo di Gauss-Seidel converge perché la matrice è simmetrica e definita positiva. Dopo un'iterazione si ottiene  $x^{(1)} = \begin{bmatrix} 1.1250 & 1.9300 & 0.9580 \end{bmatrix}^T$ . Con le norme infinito si stima la costante asintotica come  $M_{GS} = \|x^{(1)} - x\|_{\infty} / \|x^{(0)} - x\|_{\infty} = 0.2500$ .

(d) Sapendo che lo spettro della matrice di iterazione di Gauss-Seidel è  $\{0,\,0,\,0.28\}$ , si dica perché è possibile determinare l' $\omega$  ottimo e quindi lo si calcoli. Si calcoli infine la velocità di convergenza del metodo SOR con  $\omega$  ottimo.

Soluzione. La matrice è biciclica e coerentemente ordinata, quindi vale il teorema di Young-Varga, inoltre gli autovalori delle matrici di iterazione di Jacobi e Seidel sono uno la radice dell'altro. Se gli autovalori di Seidel sono non negativi, quelli di Jacobi sono reali, perciò si può calcolare  $\omega$  ottimo secondo la formula

$$\omega_{opt} = \frac{2}{1 + \sqrt{1 - \rho_{GS}}} = 1.081942$$

La velocità di convergenza è  $R_{\omega} = -\log_{10}(\omega_{opt} - 1) = 1.086494$ .

3. Si vuole calcolare l'integrale

$$I = \int_{1}^{4} \left(\frac{x^4}{12} + e^{-x} - 1\right) dx, \qquad I_v = 14.39956.$$

(a) Determinare il numero minimo di sottointervalli n in cui dividere l'intervallo [1,4] in modo da approssimare I con la formula di Cavalieri-Simpson composta con un errore (in modulo) inferiore a  $5 \times 10^{-3}$ .

Soluzione. La formula dell'errore di Cavalieri-Simpson è:

$$E = \left| \frac{(b-a)^5}{2880n^4} f^{IV}(\xi) \right| < \left| \frac{(b-a)^5}{2880n^4} M \right|$$

La derivata quarta  $f^{IV}(x) = 2 + e^{-x}$  (funzione positiva e descrescente in tutto  $\mathbb{R}$ ) ha un massimo per x = 1, con valore pari a M = 2.3679. Conoscendo tutti i valori, si può risolvere la disuguaglianza  $E < 5 \times 10^{-3}$  e trovare n = 2.51, quindi servono 3 sottointervalli.

(b) Usando il valore di n trovato al punto precedente si approssimi I con la formula di Cavalieri-Simpson composta. Chiamare tale approssimazione  $I_n$ .

**Soluzione**. Il valore è  $I_3 = 14.40176$ .

- (c) Si calcoli l'errore in valore assoluto  $|I_v I_n|$  e si commenti il risultato ottenuto. **Soluzione**. L'errore è pari a  $E_3 = |I_v I_3| = 2.467 \times 10^{-3}$ . Si conferma che l'errore è inferiore al valore richiesto  $(5 \times 10^{-3})$ .
- (d) Si determini ora  $I_1$ , il valore approssimato di I con la formula di Cavalieri-Simpson **semplice**. A partire da  $I_1$  e dal valore  $I_n$  trovato prima, si fornisca una nuova e più accurata approssimazione dell'integrale ( $I_R$ ) usando l'estrapolazione di Richardson. Calcolare l'errore  $E_R = |I_v I_R|$ . **Soluzione**. Il valore è  $I_1 = 14.57602$ . L'estrapolazione di Richardson per il caso in qui la suddivisione passa da 1 a 3 sottointervalli è

$$I_R = I_3 + \frac{(I_3 - I_1)}{80} = 14.39959$$

L'errore è  $E_R = 2.684 \times 10^{-5}$ .

4.

(d) L'errore di interpolazione in qualunque punto (e quindi anche in 0.88) è zero perchè la derivata quinta della funzione (che è un polinomio di grado 4) è zero. Inoltre il polinomio interpolante di un polinomio di grado 4 coincide con la funzione da interpolare.